

4.1. Adjungierte Abbildungen.

Alle IP in diesem Kapitel sind p.d.

Definition.

Seien V, W zwei IPR und $F: V \rightarrow W$ linear.

Eine Abbildung $G: W \rightarrow V$ heißt zu F adjungierte Abbildung, wenn

$$\forall x \in V \quad \forall y \in W:$$

$$\underbrace{\langle F(x), y \rangle}_{\substack{\text{EW} \\ \text{IP in } W}} = \underbrace{\langle x, G(y) \rangle}_{\substack{\text{EW} \\ \text{IP in } V}}$$

Beispiel

$V = \mathbb{K}^n$, $W = \mathbb{K}^m$ jeweils mit Standard-IP;
 $A \in \mathbb{K}^{m \times n}$, $F_A: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m; x \mapsto Ax$

$$\begin{aligned} \langle F_A(x), y \rangle &= \langle Ax, y \rangle = (Ax)^* y = (x^* A^*) y = \\ &= x^* (A^* y) = \langle x, A^* y \rangle = \langle x, F_{A^*}(y) \rangle \end{aligned}$$

für $x \in \mathbb{K}^n, y \in \mathbb{K}^m$; also ist $F_{A^*}: \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^n; y \mapsto A^* y$
 zu F adjungiert.

- Bemerkung
- 1) So einfach geht es nur bei Standard-IP und Matrixdarstellung bzgl. Standardbasis
 - 2) Wenn G zu F adjungiert ist, heißt das noch lange nicht, dass G die Inverse von F ist; wenn F nicht bijektiv ist (z.B. $m \neq n$), gibt es ja gar keine ~~reelle~~ Inverse.

Satz. Sei V ein IPR, $x \in V, y \in V$. Wenn für alle $z \in V$ gilt, dass

$$\langle x, z \rangle = \langle y, z \rangle,$$

dann folgt $x = y$.

Beweis. $z = x - y$. Dann folgt

$$\langle x - y, x - y \rangle = \langle x, x - y \rangle - \langle y, x - y \rangle \stackrel{\text{Vor}}{=} 0,$$

also folgt aus der vorausgesetzten positiven Definitheit $x = y$. \square

Proposition. Seien V, W zwei IPR, $F: V \rightarrow W$ linear und $G: W \rightarrow V$ eine zu F adjungierte Abb. Dann ist G linear

Beweis.

Seien $y, z \in W$, $\alpha, \beta \in K$. Dann gilt für alle $x \in V$

$$\begin{aligned} \langle x, G(\alpha y + \beta z) \rangle &\stackrel{\text{Adj}}{=} \langle F(x), \alpha y + \beta z \rangle = \\ &\stackrel{\text{lin. des IP}}{=} \alpha \langle F(x), y \rangle + \beta \langle F(x), z \rangle = \\ &\stackrel{\text{Adj}}{=} \alpha \langle x, G(y) \rangle + \beta \langle x, G(z) \rangle \\ &\stackrel{\text{lin. des IP}}{=} \langle x, \alpha G(y) + \beta G(z) \rangle \end{aligned}$$

Lemma

$$\implies G(\alpha y + \beta z) = \alpha G(y) + \beta G(z),$$

□

Proposition.

Seien V, W IPR, $F: V \rightarrow W$ linear, $G: W \rightarrow V$ und $H: W \rightarrow V$ seien zu F adjungiert. Dann gilt $G=H$.

Beweis.

Für alle $x \in V$ $y \in W$ gilt

$$\langle x, G(y) \rangle \stackrel{\text{Adj}}{=} \langle F(x), y \rangle \stackrel{\text{Adj}}{=} \langle x, H(y) \rangle$$

\implies

$$G(y) = H(y)$$

für

alle $y \in W$.

\implies

$$G=H$$

□

Satz 4.1. (Existenz und Formel für adj. Abb.) Seien V, W \mathbb{R} -VR, $\dim V < \infty$, $F: V \rightarrow W$ linear. Dann gibt es eine zu F adjungierte Abbildung $F^*: W \rightarrow V$.
 Ist (v_1, \dots, v_n) eine Basis von V , so gilt

$$F^*(y) = \sum_{j=1}^n c_j v_j \quad \text{mit} \quad \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle v_i, v_j \rangle \\ \vdots \\ \langle v_i, v_j \rangle \end{pmatrix}_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}}^{-1} \begin{pmatrix} \langle F(v_1), y \rangle \\ \vdots \\ \langle F(v_n), y \rangle \end{pmatrix}$$

Beweis. Ansatz: $F^*(y) = \sum_{j=1}^n c_j v_j$

Es muss für alle $x \in V$ gelten, dass
 $\langle F(x), y \rangle = \langle x, F^*(y) \rangle$

Das ist äquivalent dazu, dass diese Aussage für alle Basiselemente v_1, \dots, v_n von V gilt, also

$$\langle v_i, F^*(y) \rangle = \langle F(v_i), y \rangle \quad \text{für } i \in \{1, \dots, n\}$$

$$\Leftrightarrow \langle v_i, \sum_{j=1}^n c_j v_j \rangle = \langle F(v_i), y \rangle \quad \text{---//---}$$

$$\Leftrightarrow \sum_{j=1}^n \langle v_i, v_j \rangle \cdot c_j = \langle F(v_i), y \rangle \quad \text{--- // ---}$$

Das ist lin. GLS für $\begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$ mit Systemmatrix

$$M := \left(\langle v_i, v_j \rangle \right)_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}}$$

und rechte Seite

$$\begin{pmatrix} \langle F(v_1), y \rangle \\ \vdots \\ \langle F(v_n), y \rangle \end{pmatrix}$$

Wenn M invertierbar ist, so folgt

$$\begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = M^{-1} \begin{pmatrix} \langle F(v_1), y \rangle \\ \vdots \\ \langle F(v_n), y \rangle \end{pmatrix}$$

M ist symmetr. Matrix des p.d. IP, daher folgt lt Lemma 2 aus Abschnitt 3.6, dass $\det M > 0$, also insbesondere $\det M \neq 0$, also ist M regulär

□

22.3.2010

Definition. Sei $F: V \rightarrow W$ linear, V, W \mathbb{R} -Vektorräume. Wenn eine adjung. Abb. existiert (also unbes. wenn $\dim V < \infty$), so bezeichne diese mit F^* .

ad Beispiel

$A \in \mathbb{K}^{m \times n}$, $F_A: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ $x \mapsto Ax$ mit Standard-IP.

Verwende Formel aus Satz 4.1.

$$F_A^*(y) = \sum_{j=1}^n c_j e_j$$

$$\begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = \underbrace{\left(\underbrace{\langle e_i, e_j \rangle}_{\delta_{ij}} \right)_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}}^{-1}}_{I^{-1}} \begin{pmatrix} \langle A e_1, y \rangle \\ \vdots \\ \langle A e_n, y \rangle \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} F_A^*(y) &= \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle A e_1, y \rangle \\ \vdots \\ \langle A e_n, y \rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle a_1, y \rangle \\ \vdots \\ \langle a_n, y \rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1^* y \\ \vdots \\ a_n^* y \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a_1^* \\ \vdots \\ a_n^* \end{pmatrix} y = A^* y \end{aligned}$$

wobei $A = (a_1 \dots a_n)$; somit $F_A^* = F_{A^*}$, wie schon oben (mit weniger Aufwand) herausgefunden.

Definition

Seien V, W IPR, $F: V \rightarrow W$ linear. Dann heißt F selbstadjungiert,
wenn $F^* = F$.

ad Bsp.

F_A ist selbstadjungiert $\Leftrightarrow A^* = A$.

Proposition

(Rechenregeln für adj. Abb.): Seien V, W IPR, $F: V \rightarrow W, G: V \rightarrow W$ linear,
 U ein weiterer IPR, $H: U \rightarrow V$ linear, $\alpha \in K$. Dann gilt

1) $(F+G)^* = F^* + G^*$

2) $(\alpha F)^* = \bar{\alpha} F^*$

3) $(F \circ H)^* = H^* \circ F^*$

4) $(F^*)^* = F$

Beweis

3) $\langle F \circ H(x), y \rangle_W = \langle F(H(x)), y \rangle_W = \langle H(x), F^*(y) \rangle_V =$
 $= \langle x, H^*(F^*(y)) \rangle_U = \langle x, (H^* \circ F^*)(y) \rangle_U$

für $x \in U, y \in W$

usw. (Privalvermutungen),

4.2. Unitäre Abbildungen

Definition. Seien $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle_V)$, $(W, \langle \cdot, \cdot \rangle_W) \text{ IPR}$, $F: V \rightarrow W$ linear. Dann heißt F unitär, wenn
 $\forall x, y \in V. \quad \langle F(x), F(y) \rangle_W = \langle x, y \rangle_V.$

geometrische Interpretation: $\|F(x)\| = \sqrt{\langle F(x), F(x) \rangle} = \sqrt{\langle x, x \rangle} = \|x\|$
eine unitäre Abb. ist also längenbau.

$$\cos \angle(F(x), F(y)) = \frac{\langle F(x), F(y) \rangle}{\|F(x)\| \cdot \|F(y)\|} = \frac{\langle x, y \rangle}{\|x\| \cdot \|y\|} = \cos \angle(x, y)$$

eine unitäre Abb. ist winkelbau.

Lemma. Sei V endl. dim. IPR, $F: V \rightarrow V$ linear. Dann ist F genau dann unitär, wenn $F^* \circ F = \text{id}$.

Beweis.

$$\begin{aligned} F \text{ unitär} &\iff \forall x, y \in V: \langle F(x), F(y) \rangle = \langle x, y \rangle \\ &\iff \forall x, y \in V: \langle x, F^*(F(y)) \rangle = \langle x, y \rangle \\ &\iff \forall y \in V: F^*(F(y)) = y \end{aligned}$$

$$\text{Lemma 4.1} \iff F^* \circ F = \text{id}$$

□

also: unitäre Endom. sind invertierbar und Adjungierte = Inverse

Proposition, Sei $A \in K^{n \times n}$ und $\langle \cdot, \cdot \rangle$ das Standard-IP auf K^n .

Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

1) $F_A: K^n \rightarrow K^n; x \mapsto Ax$ ist unitär

2) $A^*A = I$, also $A^{-1} = A^*$

3) Die Spalten von A bilden ein Orthonormalsystem,

Beweis. 1) $\xrightarrow{\text{Lemma 4.1}} F_A^* \circ F_A = \text{id} \iff F_{A^*} \circ F_A = \text{id}$

Bsp in Abschnitt 4.1

\iff Matrixdarst $F_{A^*} \circ A = \text{id} \iff A^* \cdot A = I \iff 2)$

2) $\iff (A^*A)_{jk} = \delta_{jk}$ für alle j, k

$\iff a_j^* \cdot a_k = \delta_{jk}$ —||—, wobei $A = (a_1, \dots, a_n)$

$$\Leftrightarrow \langle a_j, a_k \rangle = \delta_{jk}$$

$\Leftrightarrow (a_1, \dots, a_n)$ bilden Orthonormalsystem $\Leftrightarrow 3)$

Bemerkung

"Matrixdarst. von Endomorphismen" Basiswechsel: $T^{-1} M T$
"Matrixdarst. von IP/Quadr. Formen" $-||-$: $T^* M T$
"Wenn T unitär ist, gilt $T^* = T^{-1}$, alles ist schön."

Definition

Sei $A \in K^{n \times n}$ mit den gegiv. Eigenschaften dieser Proposition. Dann heißt A "unitär" (bzw. orthogonal, wenn $K = \mathbb{R}$).

Satz 4.2.

Sei V ein endl.-dim K -Vektorraum, $U(V) := \{ F: V \rightarrow V \text{ unitär} \}$.
Dann bildet $U(V)$ eine Gruppe bzgl. Hintereinanderausführung,
die sog. unitäre Gruppe (bzw. orthogonale Gruppe) von V .

Beweis,

1) Seien $F, G \in U(V)$. z.z. $F \circ G \in U(V)$,

$$\langle (F \circ G)(x), (F \circ G)(y) \rangle = \langle F(G(x)), F(G(y)) \rangle \stackrel{F \text{ unitär}}{=} \langle G(x), G(y) \rangle =$$

$$\stackrel{\uparrow}{\text{unitär}} \quad \langle x, y \rangle \quad \text{für } x, y \in V$$

2) Assoziativgesetz geerbt aus Gruppe der Endomorphismen

3) $\text{id} \in U(V)$

4) Sei $F \in U(V)$, dann gilt $F^* \circ F = \text{id}$, also $F^* = F^{-1}$,
 also auch $\text{id} = F \circ F^{-1} = F \circ F^* = (F^*)^* \circ F^*$, also ist $F^* = F^{-1}$
 unitär. □

Definition $U(\mathbb{C}^n)$ bzgl. Standard-IP heißt U_n „unitäre Gruppe der Ordnung n “
 $U(\mathbb{R}^n)$ — „ — — — — — O_n „orthogonale Gruppe der Ordnung n “

$$SU_n = \{ F \in U_n \mid \det F = 1 \}$$

$$SO_n = \{ F \in O_n \mid \det F = 1 \}$$

„spezielle unitäre Gruppe der Ordnung n “

„spezielle orthogonale Gr. der Ordnung n “

Wie sehen O_2 und SO_2 aus?

$$\text{Sei } A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \in O_2.$$

$$\begin{aligned} \sqrt{a^2 + b^2} &= 1 \\ \sqrt{c^2 + d^2} &= 1 \\ ac + bd &= 0. \end{aligned}$$

Kreis

Winkel

setze

$$a = \cos \varphi$$

$$b = \sin \varphi$$

$$c = \sin \psi$$

$$d = \cos \psi$$

$$-\pi \leq \varphi \leq \pi$$

$$-\pi < \psi \leq \pi$$

$$0 = \cos \varphi \sin \psi + \sin \varphi \cos \psi = \sin(\varphi + \psi) \quad -2\pi < \varphi + \psi \leq 2\pi$$

$$\Rightarrow \varphi + \psi \in \{-\pi, 0, \pi, 2\pi\}$$

$$\psi \in \{-\pi - \varphi, -\varphi, \pi - \varphi, 2\pi - \varphi\}$$

Fall 1.

$$\psi \in \{-\varphi, 2\pi - \varphi\}$$

$$c = -\sin \varphi$$

$$d = \cos \varphi$$

$$A = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix}$$

$$\det(\quad) = 1$$

Drehung um φ im
math. pos. Sinn.

Fall 2

$$\varphi \in \{-\pi - \varphi, \pi - \varphi\}$$

$$c = \sin \varphi$$

$$d = -\cos \varphi$$

$$A = \begin{pmatrix} \cos \varphi & \sin \varphi \\ \sin \varphi & -\cos \varphi \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix}}_{\text{Drehung}} \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}}_{\text{Spiegelung an } x\text{-Achse}}$$

Drehung
 $\det = 1$

Spiegelung an x-Achse
 $\det = -1$

Satz 4.3.

$$O_2 = \text{Drehungen} + \text{Spiegelungen}$$

$$SO_2 = \text{Drehungen}$$

Beweis siehe oben.

Proposition

Sei $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$, $U \in U_n$, $V \in U_n$. Dann gilt

$$\|A\|_2 = \|UAV\|_2$$

$$\|Uz\|_2 = \|z\|_2$$

Beweis

$$\|UAV\|_2 = \max \left\{ \|U(AVx)\|_2 \mid \|x\|_2 = 1 \right\} = \max \left\{ \|A(Vx)\|_2 \mid \|Vx\|_2 = 1 \right\}$$

2x unit. Matrizen längentreue

$$\left. \begin{array}{l} \text{V bijektiv} \\ = \max \{ \|Ay\|_2 \mid \|y\|_2 = 1 \} \end{array} \right\} = \|A\|_2$$

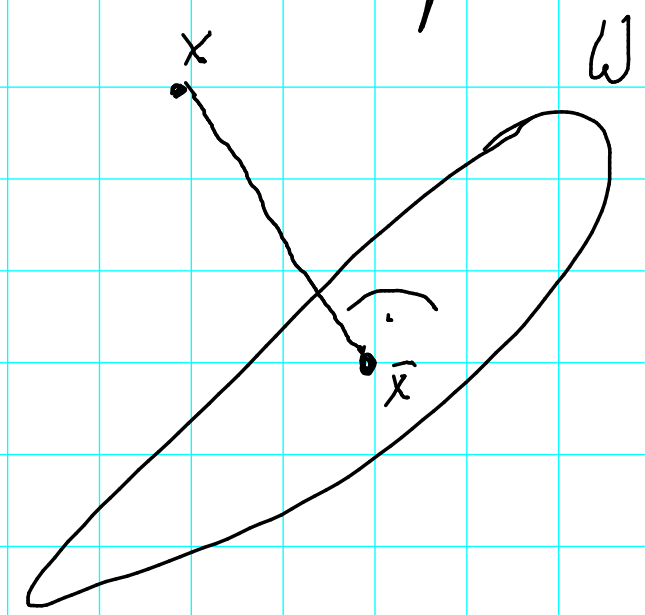


25.3.2010

4.3. Projektionen

Definition. Sei $W \subseteq V$, V ein IPR, $x \in V$. Ein Element $\bar{x} \in V$ heißt (orthogonale) Projektion von x auf W , wenn

- $\bar{x} \in W$
- $x - \bar{x} \in W^\perp$



Bemerkung

$$\begin{aligned} x - \bar{x} \in W^\perp &\iff \forall w \in W: \langle x - \bar{x}, w \rangle = 0 \\ &\iff \forall w \in W \quad \langle x, w \rangle - \langle \bar{x}, w \rangle = 0 \\ &\iff \forall w \in W \quad \langle x, w \rangle = \langle \bar{x}, w \rangle. \end{aligned}$$

Proposition. Sei $W \subseteq V$, V IPR, $x \in V$. Dann gibt es höchstens eine Projektion von x auf W .

Beweis.

Annahme: \bar{x} und $\bar{\bar{x}}$ sind Projektionen von x auf W .

$$\begin{aligned} \implies \bar{x} \in W, \bar{\bar{x}} \in W &\implies \bar{x} - \bar{\bar{x}} \in W \\ x - \bar{x} \in W^\perp, x - \bar{\bar{x}} \in W^\perp &\implies \underset{W}{\perp} \exists (x - \bar{\bar{x}}) - (x - \bar{x}) = \bar{x} - \bar{\bar{x}} \in W^\perp \end{aligned}$$

\Rightarrow

$$\bar{x} - \bar{x} \in W \cap W^\perp = \{0\}$$

$$\Rightarrow \bar{x} - \bar{x} = 0$$

□

Satz 4.4 (Kürzester Abstand ist Normalabstand). Sei $W \subseteq V$, $x \in V$, \bar{x}
Projektion von x auf W . Dann gilt

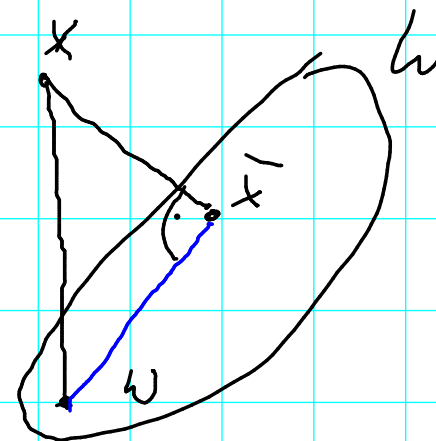
$$\|x - \bar{x}\| = \min \{ \|x - w\| \mid w \in W \}$$

Beweis.

Da $\bar{x} - w \in W$, gilt lt. Definition
 $\langle \bar{x} - w, x - \bar{x} \rangle$

Pythagoras.

$$\|x - w\|^2 = \|x - \bar{x}\|^2 + \underbrace{\|\bar{x} - w\|^2}_{\geq 0} \geq \|x - \bar{x}\|^2$$



□

Bemerkung.

Das stellt die Verbindung zwischen IP und Orthogonalität
einerseits und Approximationsproblemen (approximiere $x \in V$
bestmöglich durch ein Element $\in W$) her.

(Unter welchen Voraussetzungen) gibt es Projektionen?
 $\bar{x} \in W$ $\langle x, w \rangle = \langle \bar{x}, w \rangle$ für alle $x \in V, w \in W$
 \downarrow
 $P(x)$ \leftarrow in der Hoffnung, dass es
 so eine Abb. $P: V \rightarrow W$ gibt

Damit das so aussieht wie adjungierte Abbildungen, führen wir die
 Abbildung $i: W \rightarrow V$ $w \mapsto w$ $i \dots$ Inklusionsabbildung.

Wir suchen also Abb. $P: V \rightarrow W$, sodass

$$\forall x \in V \forall w \in W: \langle x, i(w) \rangle = \langle P(x), w \rangle$$

Wir suchen also die zu $i: W \rightarrow V$ adjung. Abb. $P: V \rightarrow W$.

Satz 4.5. (Existenz und Formel für Projektion) Sei V ein IPR, $W \leq V$,
 $\dim W < \infty$. Dann gibt es eine Abbildung $P_W: V \rightarrow W$ und jedes x auf seine
 Projektion $\bar{x} = P_W(x)$ abbildet, diese ist durch

$$P_W(x) = \sum_{j=1}^d c_j w_j \quad \text{mit} \quad \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle w_1, w_1 \rangle \\ \vdots \\ \langle w_d, w_d \rangle \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} \langle w_1, x \rangle \\ \vdots \\ \langle w_d, x \rangle \end{pmatrix}$$

Basis, gegeben, wobei (w_1, \dots, w_d) eine Basis von W ist.
 Das folgt alles aus Satz 4.1 und derigen Überlegungen □

Korollar 1. Wenn in der Situation von Satz 4.5 (w_1, \dots, w_d) eine Orthonormalbasis von W ist, so folgt

$$P_W(x) = \sum_{j=1}^d \frac{\langle w_j, x \rangle}{\langle w_j, w_j \rangle} w_j.$$

Beweis. $\langle w_j, w_k \rangle = 0$ für $j \neq k$.

$$\left(\langle w_j, w_k \rangle \right)_{\substack{1 \leq j \leq d \\ 1 \leq k \leq d}}^{-1} = \text{diag} \left(\langle w_1, w_1 \rangle, \dots, \langle w_d, w_d \rangle \right)^{-1} =$$

$$= \text{diag} \left(\frac{1}{\langle w_1, w_1 \rangle}, \dots, \frac{1}{\langle w_d, w_d \rangle} \right).$$

$$\begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\langle w_1, x \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} \\ \vdots \\ \frac{\langle w_d, x \rangle}{\langle w_d, w_d \rangle} \end{pmatrix}$$

$$P_W(x) = \sum_{j=1}^d \frac{\langle w_j, x \rangle}{\langle w_j, w_j \rangle} \cdot w_j$$

□

Korollar 2 Wenn (w_1, \dots, w_d) sogar Orthonormalbasis von W ist, so folgt

$$P_w(x) = \sum_{j=1}^n \langle w_j, x \rangle w_j$$

Beweis. Alle Normen sind 1. □

Beispiel. $C[-\pi, \pi]$ ^{reellwertige} stetige Funktionen auf $[-\pi, \pi]$;

$$\langle f, g \rangle = \int_{-\pi}^{\pi} f(x)g(x) dx$$

$$W_N = \text{span} \left(\left\{ \cos(nx) \mid 0 \leq n \leq N \right\} \cup \left\{ \sin(nx) \mid 1 \leq n \leq N \right\} \right)$$

.... die hier stehenden Erzeuger sind Orthogonalbasis von W_N

Wir möchten nun $f \in C[-\pi, \pi]$ durch „trigonometrische Polynome“ (Elemente aus W_N) approximieren, und zwar (der Einfachheit halber) in der L^2 -Norm

$$\| f - \bar{f} \| = \sqrt{\int_{-\pi}^{\pi} (f(x) - \bar{f}(x))^2 dx}$$

$$\bar{f}(x) = \sum_{n=0}^N a_n \cos nx + \sum_{n=1}^N b_n \sin nx, \text{ wobei}$$

$$a_n = \frac{\int_{-\pi}^{\pi} \cos(nx) f(x) dx}{\int_{-\pi}^{\pi} \cos^2(nx) dx} \quad n=1$$

$$b_n = \frac{\int_{-\pi}^{\pi} \sin(nx) f(x) dx}{\int_{-\pi}^{\pi} \sin^2(nx) dx}$$

$N \rightarrow \infty \dots$ konvergiert das ??

Analysis: unter richtigen Voraussetzungen \rightarrow dann.

"Fourier-Reihen"

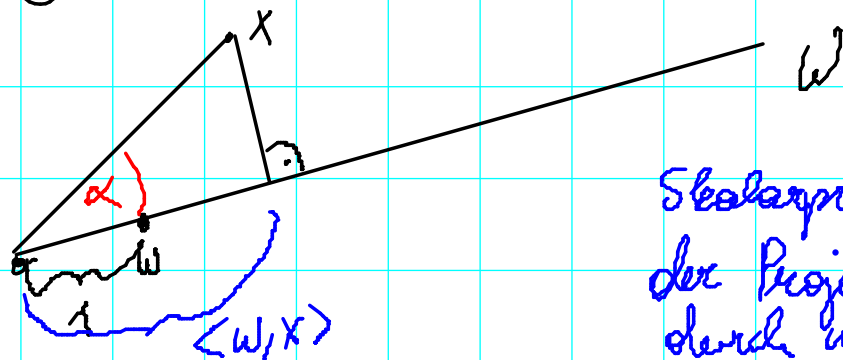
Korollar 3. Wenn $W = \text{span}(w)$ mit $\|w\|=1$, so folgt

$$P_W(x) = \langle w, x \rangle w$$

Beweis ~~nicht~~ das ist Spezialfall von Korollar 2 □

$$\cos \alpha = \frac{\|P_w(x)\|}{\|w\| \|x\|} = \frac{\langle w, x \rangle}{\|w\| \|x\|}$$

2. Beweis für Korollar 3



Skalarprodukt = Länge der Projektion auf durch normierter Vektor

geg. Unterraum,

und Korollar 1 hätte man direkt ableiten können; wenn man nur dieses beweisen will, kommt man ohne adjungierte Abb aus, siehe Satz 4.5 ...

Korollar 4. Sei V IPR, $W \subseteq V$ mit $\dim W < \infty$. Dann gilt

$$V = W \oplus W^\perp$$

und

$$P_W + P_{W^\perp} = \text{id}$$

Beweis. Da W endlich-dim, gibt P_W .

$$P_W(x) \in W$$

$$x - P_W(x) \in W^\perp$$

$$x = \underbrace{P_W(x)}_{\in W} + \underbrace{(x - P_W(x))}_{\in W^\perp}$$

$\Rightarrow V = W + W^\perp$ und wie wir wissen aus Abschnitt 3.4, dass $W \cap W^\perp = \{0\}$, woraus $V = W \oplus W^\perp$ folgt.

Bem. $x - P_W(x)$ ist Proj. auf W^\perp .

Bew.

$$x - P_W(x) \in W^\perp \quad \checkmark$$
$$x - (x - P_W(x)) = P_W(x) \in W \quad \checkmark$$

)

Wie bekommen wir Orthogonalbasis eines Teilraums $W = \text{span}\{v_1, \dots, v_d\}$?

Wie konstruieren eine solche schrittweise:

Sei w_1, \dots, w_{d-1} eine Orthogonalbasis von

$$W' = \text{span}\{v_1, \dots, v_{d-1}\},$$

Wir wollen diese zu Orthogonalbasis von W

Fall 1. $W' = W$. nichts zu tun.

Fall 2 $W \neq W'$, also insbes. $v_d \notin W'$.

Es gilt lt Korollar 4

$$v_d = \underbrace{P_{W'}(v_d)}_{\in W'} + \underbrace{P_{W'^\perp}(v_d)}_{\neq 0} =: w_d$$

$\in W \setminus W'$ $\in W'$

Da $w_d \in W^\perp$, gilt $\langle w_j, w_d \rangle = 0$ für $j \in \{1, \dots, d-1\}$
 $w_d \neq 0$.

Da w_1, \dots, w_{d-1}, v_d eine Basis von W waren, ist auch
 w_1, \dots, w_{d-1}, w_d eine Basis von W .

$$w_d = v_d - P_{W'}(v_d) = v_d - \sum_{j=1}^{d-1} \frac{\langle w_j, v_d \rangle}{\langle w_j, w_j \rangle} w_j$$

Korollar 5 (Gram-Schmidt'sches Orthogonalisierungsverfahren).

Seien V ein IPR mit Basis v_1, \dots, v_n und

$$w_d = v_d - \sum_{j=1}^{d-1} \frac{\langle w_j, v_d \rangle}{\langle w_j, w_j \rangle} w_j \quad \text{für } 1 \leq d \leq n,$$

so ist w_1, \dots, w_n eine Orthogonalbasis von V .

Beweis: viele Dinge überlassen.

Bemerkung 1) Korollar 5 besagt insbesondere, dass es in endl.-dim. IPR immer eine Orthogonalbasis gibt.

2) Für Orthogonalbasis entweder Einheitsläng hat normieren

oder in jedem Schritt normieren
3) Numerisch ist Gauß-Strich nicht immer stabil:

Subtraktion zweier
annähernd gleicher Vektoren.

19.4.2010

Wir verwenden, die allg. Formel für die Projektion

$$P_w(x) = \sum_{j=1}^d c_j w_j, \text{ wobei}$$

$$\begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle w_j, w_k \rangle \end{pmatrix}_{\substack{1 \leq j \leq d \\ 1 \leq k \leq d}}^{-1}$$

$$\begin{pmatrix} \langle w_1, x \rangle \\ \vdots \\ \langle w_d, x \rangle \end{pmatrix}$$

und Standard-IP.
(Satz 4.5) im Fall des \mathbb{K}^n kompakter zu schreiben.

Schreibe Basisvektoren w_1, \dots, w_d als Spalten in eine Matrix

$$A = (w_1, \dots, w_d)$$

$$\Rightarrow P_w(x) = A \cdot \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_d \end{pmatrix}$$

$$\langle w_j, w_b \rangle = w_j^* w_b$$

\uparrow \uparrow
 j-te Zeile von A^* b-te Spalte von A

$$\left(\langle w_j, w_b \rangle \right)_{\substack{1 \leq j \leq d \\ 1 \leq b \leq d}} = A^* A$$

(genau das passiert bei Matrixmultiplikation).

$$\langle w_j, x \rangle = w_j^* x = (A^* x)_j$$

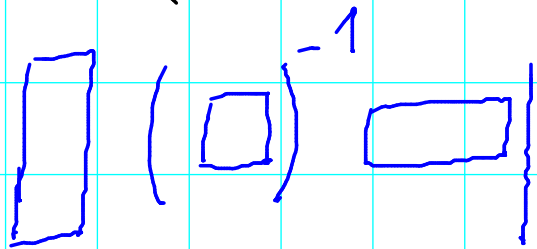
j-te Zeile von A^*

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_d \end{pmatrix} = (A^* A)^{-1} \cdot A^* x.$$

insgesamt: $P_w(x) = A (A^* A)^{-1} A^* x$

Korollar 6 Sei $W \subseteq \mathbb{K}^n$, \mathbb{K}^n mit Standard-IP, w_1, \dots, w_d eine Basis von W ,
 $A = (w_1 \dots w_d) \in \mathbb{K}^{n \times d}$. Dann gilt

$$P_W(x) = A (A^* A)^{-1} A^* x$$



Bemerkung

- Nur neue Verpackung für alles Resultat, aber manchmal (Computer) bequemer.
- Es ist meist vernünftiger, eine Orthogonalbasis von W zu bestimmen.
- Wer die Inverse ausrechnet, ist selber schuld:
löse besser GLS
 $(A^* A) c = A^* x$

Welche Eigenschaften machen eine lin. Abb. zu einer Projektion?

Satz 4.6. (Charakterisierung von Projektionsabbildungen)

Sei V ein IPR, $P: V \rightarrow V$ linear, $W = \text{Im } P$.

Dann ist P genau dann gleich der Projektionsabbildung P_W ,
wenn

$$1) P^2 = P$$

$$2) P^* = P$$

"P ist idempotent"
 "P ist selbstadjungiert"

Bemerkung

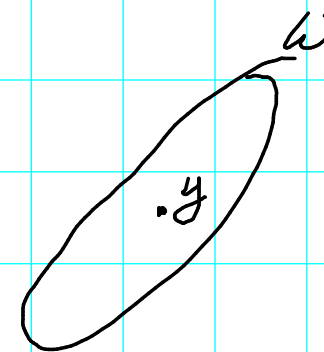
Wir sehen hier P und P_W als Abbildungen von V nach V (im Gegensatz zum derzeitigen Standpunkt (vor Satz 4.5.) wo $P_W: V \rightarrow W$ gesehen wurde)

Achtung: damit P^* bzw. P_W^* auch $V \rightarrow V$.

Beweis \Rightarrow

" Für $y \in W$ gilt:

$$\left. \begin{array}{l} y \in W \\ y - y = 0 \in W^\perp \end{array} \right\} \Rightarrow y = P_W(y).$$



Für $x \in V$ gilt also

$$P_W^2(x) = P_W(\underbrace{P_W(x)}_{\in W} \overset{\text{obige Überl.}}{=} P_W(x)) \overset{\text{obige Überl.}}{=} P_W(x) \quad \Rightarrow P_W^2 = P_W.$$

Für $x \in V$ und $y \in V$ gilt

$$\langle P_W^*(x), y \rangle \stackrel{\text{adj. ddb.}}{=} \langle x, \underbrace{P(y)}_{\in W} \rangle \stackrel{\text{Bem. nach Def}}{=} \langle \underbrace{P(x)}_{\in W}, P(y) \rangle = \langle P_W(x), y \rangle$$

am Anfang dieses Abschnitts

Lemma aus Abschnitt 4.1

\Rightarrow

$$P_W^*(x) = P_W(x) \quad \text{für alle } x \in V \quad \checkmark$$

" \Leftarrow "

Sei jetzt P ein Endomorphismus mit den angegebenen Eigenschaften.
 Zu zeigen: $\forall x \in V: P(x) \in W$ (ob, weil $\text{Im } P = W$)

$$\forall x \in V: x - P(x) \in W^\perp \Leftrightarrow \forall x \in V \forall y \in W \langle x - P(x), y \rangle = 0$$

Seien also $x \in V, y \in W$. Dann gibt es wegen $W = \text{Im } P$ ein $z \in V$ mit $y = P(z)$.

$$\langle P(x), y \rangle \stackrel{P=P^*}{=} \langle P^*(x), y \rangle = \langle x, P(y) \rangle \stackrel{\text{adj. ddb.}}{=} \langle x, P(P(z)) \rangle$$

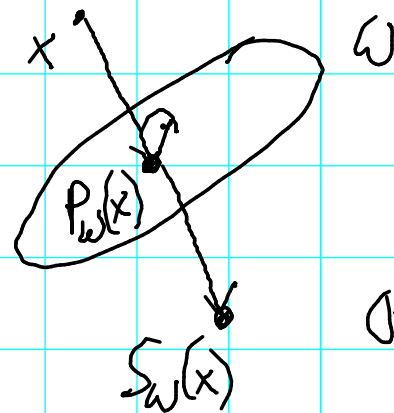
$$= \langle x, P(P(z)) \rangle = \langle x, P^2(z) \rangle \stackrel{P^2=P}{=} \langle x, P(z) \rangle = \langle x, y \rangle \quad \square$$

4.4. Spiegelungen

Definition: Sei V ein IPR, $W \subseteq V$, dann definiere

$$S_W(x) = 2P_W(x) - x.$$

(wobei vorausgesetzt wird, dass P_W existiert, also z.B. dim $W < \infty$)



$$S_W(x) - P_W(x) = P_W(x) - x$$

$$\Leftrightarrow S_W(x) = 2P_W(x) - x.$$

Welche Eigenschaften machen aus einer lin. Abb. $F: V \rightarrow V$ eine Spiegelung?

Satz 4.7 (Charakterisierung von Spiegelungen) Sei V ein IPR, $W \subseteq V$,

$S: V \rightarrow V$ linear. Dann ist $S = S_W$ genau dann, wenn

1) $S^2 = \text{id}$

„ S ist involutorisch“

2) S ist unitär also $S^*S = \text{id}$.

3) $W = \{x \in V \mid S(x) = x\}$.

Beweis. \Rightarrow „Beh.“

$$P_W(S_W(x)) = P_W(x).$$

$$P_W(x) \in W$$

$$S_W(x) - P_W(x) = P_W(x) - x \in W^\perp$$

Def Sp.

$P_W(x)$ ist Proj.

$\} \Rightarrow P_W(x)$ ist Projektion von $S_W(x)$ auf W Beh.

$$S_\omega(S_\omega(x)) = 2P_\omega(S_\omega(x)) - S_\omega(x) = 2P_\omega(x) - (2P_\omega(x) - x) = x \Rightarrow S_\omega^2 = \text{id}. \quad \checkmark$$

$$S_\omega^*(x) = (2P_\omega - \text{id})(x) = (2P_\omega^* - \text{id}^*)(x) = (2P_\omega - \text{id})(x) = S_\omega(x)$$

Proj. selbstadj.

$$\Rightarrow S_\omega^* = S_\omega \quad (S_\omega \text{ ist selbstadjungiert})$$

$$S_\omega^* S_\omega = S_\omega^2 = \text{id}$$

$\Rightarrow S_\omega$ ist unitär. ✓

$$S_\omega(x) = x \iff 2P_\omega(x) - x = x \iff 2P_\omega(x) = 2x \iff P_\omega(x) = x$$

Def Proj $\nearrow x \in W$
überlag. am
Beginn des Beweises von Satz 4.6. ✓

|| \Leftarrow ||

Wir setzen $P(x) = \frac{S(x) + x}{2}$
müssen zeigen, dass $P(x) = P_\omega(x)$.

$$(\iff S(x) = 2P(x) - x) \text{ und}$$

Beh. $P(x) \in W$.

Bew.:

$$S(P(x)) = S\left(\frac{S(x)+x}{2}\right) \stackrel{\substack{\uparrow \\ \text{Sist} \\ \text{linear}}}{=} \frac{1}{2} (S(S(x)) + S(x)) = \frac{S^2(x) + S(x)}{2} \stackrel{\substack{\uparrow \\ \text{S involutor.}}}{=} \frac{x + S(x)}{2} = P(x).$$

$\Rightarrow P(x) \in W$

Beh.

Beh. $\forall x \in V \forall y \in W: \langle P(x), y \rangle = \langle x, y \rangle$

$$\langle P(x), y \rangle = \left\langle \frac{S(x)+x}{2}, y \right\rangle = \frac{1}{2} \langle S(x), y \rangle + \frac{1}{2} \langle x, y \rangle =$$

$$\stackrel{\substack{\uparrow \\ y \text{ inv. unter} \\ S}}{=} \frac{1}{2} \langle S(x), S(y) \rangle + \frac{1}{2} \langle x, y \rangle \stackrel{\substack{\uparrow \\ S \text{ unitar}}}{=} \frac{1}{2} \langle x, y \rangle + \frac{1}{2} \langle x, y \rangle = \langle x, y \rangle$$

Beh.

□